

Вн. пер. (4/90)



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ СТАНДАРТ
СОЮЗА ССР

**МЕХАНИЗМЫ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ
ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОСТОЯННОЙ
СКОРОСТИ ГСП**

ОБЩИЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ УСЛОВИЯ

**ГОСТ 7192—89
(СТ СЭВ 5983—87)**

Издание официальное

Е

НИФТР и СТ ЦСМ при МЭИФ КР

**РАБОЧИЙ
ЭКЗЕМПЛЯР**

**ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР ПО УПРАВЛЕНИЮ
КАЧЕСТВОМ ПРОДУКЦИИ И СТАНДАРТАМ**

Москва

БЗ 9—89/671

В каком месте	Напечатано	Должно быть
Приложение 1. Пункт 2.9	1,5	1,5 %
Приложение 2	<p>Примечания:</p> <p>1. Знак «+» обозначает применяемость показателя, знак «-» — неприменяемость, знак «±» — ограниченную применяемость</p> <p>2. Максимальную выходную мощность, в ваттах, вычисляют:</p> <p>1) механизмов типа МЭП по формуле</p> $N_{\text{вых}} = \frac{P \cdot s_{\text{ном}}}{1000 T},$ <p>где P — максимальное пусковое усилие на выходном органе, Н;</p> <p>$s_{\text{ном}}$ — номинальный полный ход выходного органа, мм;</p> <p>T — номинальное время полного хода выходного органа, с;</p> <p>2) механизмов типа МЭО и МЭМ по формуле</p> $N_{\text{вых}} = \frac{6,3 M \cdot s_{\text{ном}}}{T},$ <p>где M — максимальный (пусковой) момент на выходном органе механизма, Н·м.</p>	—

(Продолжение см. с. 344)

В каком месте	Напечатано	Должно быть
Приложение 3		<p>Примечания:</p> <p>1. Знак «+» обозначает применяемость показателя, знак «-» — неприменяемость, знак «±» — ограниченную применяемость</p> <p>2. Максимальную выходную мощность, в ваттах, вычисляют:</p> <p>1) механизмов типа МЭП по формуле</p> $N_{\text{вых}} = \frac{P \cdot s_{\text{ном}}}{1000 T},$ <p>где P — максимальное пусковое усилие на выходном органе, Н;</p> <p>$s_{\text{ном}}$ — номинальный полный ход выходного органа, мм;</p> <p>T — номинальное время полного хода выходного органа, с;</p> <p>2) механизмов типа МЭО и МЭМ по формуле</p> $N_{\text{вых}} = \frac{6,3 M \cdot s_{\text{ном}}}{T},$ <p>где M — максимальный (пусковой) момент на выходном органе механизма, Н·м.</p>

(ИУС № 7 1990 г.)

**МЕХАНИЗМЫ ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ
ЭЛЕКТРИЧЕСКИЕ ПОСТОЯННОЙ СКОРОСТИ ГСП****ГОСТ****Общие технические условия****7192—89**Constant speed electrical actuators, SSI.
General specifications**(СТ СЭВ 5983—87)**

ОКП 42 1851

Дата введения 01.01.91**Несоблюдение стандарта преследуется по закону**

Настоящий стандарт распространяется на электрические исполнительные механизмы постоянной скорости (далее — механизмы) Государственной системы промышленных приборов и средств автоматизации (ГСП), предназначенные для перемещения регулирующих органов в системах автоматического регулирования технологическими процессами в соответствии с командными сигналами автоматических регулирующих и управляющих устройств, изготавливаемые для нужд народного хозяйства и экспорта.

Стандарт не распространяется на механизмы, предназначенные для перемещения запорных и отсечных органов и для систем безопасности АЭС.

Степень соответствия настоящего стандарта СТ СЭВ 5983 приведена в приложении 1.

Термины, применяемые в настоящем стандарте, и их пояснения приведены в приложении 2.

Номенклатура показателей качества приведена в приложении 3.

1. КЛАССИФИКАЦИЯ И ОСНОВНЫЕ ПАРАМЕТРЫ

1.1. Механизмы относятся к изделиям третьего порядка по ГОСТ 12997.

1.2. В зависимости от вида перемещения выходного органа механизмы подразделяют на типы:

МЭО — однооборотные;

МЭМ — многооборотные;

МЭП — прямоходные.

Издание официальное

Перепечатка воспрещена

★
Е

© Издательство стандартов, 1990